

## НАПРАВЛЕНИЕ ПРИВОДА

Горизонтально    Вертик.    Под углом  $\alpha$

Горизонтально    Гориз. на боку    Вертик    Под углом  $\alpha$

Нагрузка поддерживается приводом    Нагрузка поддерживается другим механизмом

## ПРОФИЛЬ ДВИЖЕНИЯ

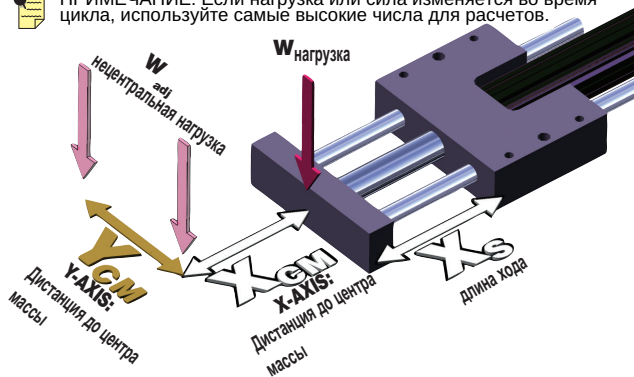
### ТОЛКАНИЕ

Ход \_\_\_\_\_ мм  
 Время хода \_\_\_\_\_ сек  
 Максимальная скорость \_\_\_\_\_ мм/сек  
 Время пребывания после движения: \_\_\_\_\_ сек  
 Нагрузка \_\_\_\_\_ кгс  
 Усилие \_\_\_\_\_ Н

### ВТЯГИВАНИЕ

Ход \_\_\_\_\_ мм  
 Время хода \_\_\_\_\_ сек  
 Максимальная скорость \_\_\_\_\_ мм/сек  
 Время пребывания после движения: \_\_\_\_\_ сек  
 Нагрузка \_\_\_\_\_ кгс  
 Усилие \_\_\_\_\_ Н

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Если нагрузка или сила изменяется во время цикла, используйте самые высокие числа для расчетов.



## ТРЕБОВАНИЯ К ПРИВОДУ

Длина хода: \_\_\_\_\_ мм  
 Повторяемость \_\_\_\_\_ мм  
 Количество циклов: \_\_\_\_\_  в минуту    в час  
 Удержание положения:    ДА    НЕТ  
 Если да то:    После движения    Во время потери мощности

## ЦЕНТР ТЯЖЕСТИ

Расстояние от плиты до центра тяжести нагрузки в мм:

$d_x$  \_\_\_\_\_  
 $d_y$  \_\_\_\_\_  
 $d_z$  \_\_\_\_\_

## ДВИГАТЕЛЬ, МОЩНОСТЬ И УПРАВЛЕНИЕ

Подобрать мотор Kollmorgen    Использовать свой мотор

При использовании своего мотора:

Наименование производителя: \_\_\_\_\_

Предоставьте дополнительную информацию о двигателе:

**Power Supply:** Amp \_\_\_\_\_    24 Vdc    48 Vdc

Управление позицией:

режим JOG    Внешний сигнал    Программно  
 Через позиц. сенсоры    ПЛК через I/O

## РАБОЧАЯ СРЕДА

Опишите температуру, загрязнение воздуха, воду и т. д.:

\_\_\_\_\_  
 \_\_\_\_\_  
 \_\_\_\_\_

## КОНТАКТНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

Имя: \_\_\_\_\_  
 Компания: \_\_\_\_\_  
 Адрес: \_\_\_\_\_  
 Email: \_\_\_\_\_  
 Телефон: \_\_\_\_\_